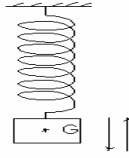


سلسلة تمارين حول التذبذبات الميكانيكية

(1) تمرين رقم 1: النواس المرن الرأسي :

نعتبر نواسا مرنا رأسيًا مكونًا من نابض صلابته $K = 20N/m$ وجسم صلب كتلته $m = 200g$ S نزيح الجسم S رأسيًا عن موضع توازنه ب $3cm$ ثم نحرره بدن سرعة بدنية.



تعتبر معلما (o, \vec{i}) رأسيًا موجهًا نحو الأسفل أصله (0) منطبق مع مركز قصور الجسم S عند التوازن G_o . عند اللحظة $t = 0$ يمر الجسم من موضع توازنه المستقر G_o في المنحى الموجب.

- (1) أوجد إطالة النابض Δl_o عند التوازن .
- (2) أوجد المعادلة التفاضلية للحركة .
- (3) أوجد المعادلة الزمنية للحركة .
- (4) احسب الدور الخاص والنبض الخاص لحركة المتذبذب. (نعطي : $g = 10N/Kg$) .

الإجابة:

(1) المجموعة المدروسة { الجسم S }

• جهد القوى : الجسم عند التوازن يخضع للقوى التالية:

• \vec{P} : وزن الجسم .

\vec{T}_o : القوة المقرونة بتوتر الخيط عند التوازن شدتها $T_o = K\Delta l_o$

من خلال شرط الوازن لدينا $T_o = P = m.g$ أي: $mg - K\Delta l_o = 0$ هذه العلاقة تعبر عن شرط التوازن.

$$\Delta l_o = \frac{m.g}{K} = \frac{0,2Kg \cdot 10N/Kg}{20N/m} = 0,1m = 10cm$$

(2) تطبيق القانون الثاني لنيوتن :

• خلال حركته يخضع الجسم S للقوى التالية:

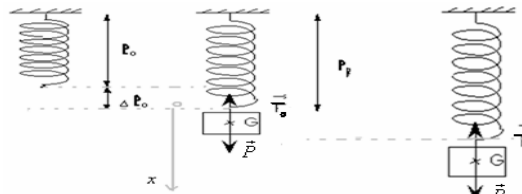
• \vec{P} : وزن الجسم

• \vec{T} : القوة المقرونة بتوتر الخيط خلال التذبذب. $\vec{T} = -K(\Delta l_o + x)\vec{i}$

$$\vec{P} + \vec{T} = m.\vec{a}_G \quad \text{العلاقة} \quad \Sigma \vec{F} = m.\vec{a}_G \quad \text{تكتب كما يلي} :$$

$$(2) \vec{P} - K(\Delta l_o + x)\vec{i} = m.\vec{a}_G$$

نعتبر معلما (o, \vec{i}) موجهًا نحو الأسفل أصله o . منطبق مع الطرف السفلي للنابض عند التوازن (انظر الشكل)



بإسقاط العلاقة (2) على المحور (o, x) نحصل على :

$$+P - K(\Delta l_o + x) = m.a_x$$

$$mg - K\Delta l_o - Kx = m.\ddot{x}$$

وبما أنه من خلال شرط التوازن $mg - K\Delta l_o = 0$ فإن العلاقة السابقة تصبح:

$$-Kx = m.\ddot{x} \quad \text{أي} \quad \ddot{x} + \frac{K}{m}x = 0 \quad \text{المعادلة التفاضلية لحركة النواس المرن الراسي.}$$

(3) حل المعادلة التفاضلية السابقة يكتب كما يلي : $x(t) = x_m \cos(\omega_o t + \varphi)$

من خلال المعطيات لدينا : $x_m = 3cm$

ومن خلال الشروط البدئية لدينا عند $t = 0$ ، $x = o$ ، إذن $o = x_m \cos \varphi$ $\Leftarrow \cos \varphi = 0 \Leftarrow \varphi = \pm \frac{\pi}{2}$ وبما أنه عند

اللحظة $t = 0$ يمر الجسم من موضع توازنه في المنحى الموجب $v > 0$ عند اللحظة $t = 0$.

وبما أن : $x(t) = x_m \cos(\omega_o t + \varphi)$ فإن : $v = \dot{x} = -x_m \omega_o \sin(\omega_o t + \varphi)$

وعند $t = 0$ ، $v = -x_m \omega_o \sin \varphi > 0$ ، $\varphi < 0 \leftarrow \sin \varphi < 0 \leftarrow$ إذن : $\varphi = -\frac{\pi}{2}$

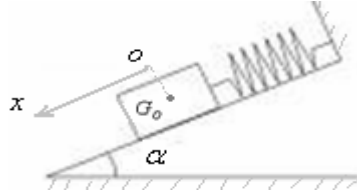
وبالتالي: $x(t) = 3.10^{-2} \cos(\omega_o t - \frac{\pi}{2})$

(4) النبض الخاص: $\omega_o = \sqrt{\frac{K}{m}} = \sqrt{\frac{20}{0,2}} = \sqrt{100} = 10 \text{ rad/s}$

الدور الخاص: $T_o = \frac{2\pi}{\omega_o} = \frac{2\pi}{10} = 0,628 \text{ s} = 628 \text{ ms}$

(2) تمرين رقم 2: النواس المرن المائل.

جسم صلب كتلته $m = 100 \text{ g}$ بإمكانه أن ينزلق بدون احتكاك فوق نضد هوائي ، مائل بزاوية $\alpha = 10^\circ$ بالنسبة للمستوى الأفقي. هذا الجسم مرتبط بنابض كما يبينه الشكل التالي:



• علما أن إطالة النابض عند التوازن $\Delta \ell_o = 8 \text{ cm}$ ، وشدة الثقالة $g = 9,8 \text{ N/kg}$

(1) أوجد إطالة النابض.

(2) نزيح الجسم الصلب عن موضع توازنه المستقر نحو الأسفل بـ 3 cm ثم نحرره بدون سرعة بدئية.

(1-2) أوجد المعادلة التفاضلية للحركة.

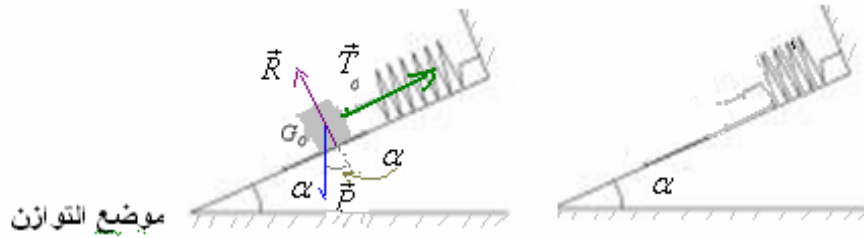
2-2: علما أن مركز قصور الجسم يمر، عند اللحظة $t = 0$ من النقطة ذات الأفضول $x = +1,5 \text{ cm}$ في المنحنى الموجب .

أوجد المعادلة الزمنية للحركة التذبذبية .

(3-2) احسب الدور الخاص للحركة التذبذبية.

الإجابة:

(1) دراسة التوازن:



عند التوازن ، يخضع الجسم الصلب للقوى التالية :

\vec{P} : وزنه .

\vec{R} : القوة المطبقة من طرف سطح التماس ، وهي عمودية على السطح ، لأن التماس يتم بدون احتكاك .

\vec{T}_o : القوة المقرونة بتوتر النابض عند التوازن ، شدتها: $T_o = k \cdot \Delta \ell_o$

لدينا عند التوازن : $\vec{P} + \vec{T}_o + \vec{R} = \vec{0}$

بالإسقاط على المحور ox :

$\Leftrightarrow + P \sin \alpha - T_o + 0 = 0$

• وهو شرط التوازن $m \cdot g \cdot \sin \alpha - k \cdot \Delta \ell_o = 0$

ومنه : $k = \frac{m \cdot g \cdot \sin \alpha}{\Delta \ell_o} = \frac{0,1 \text{ kg} \times 9,8 \text{ N/kg}^{-1} \times \sin 10}{8 \times 10^{-2} \text{ m}} \approx 2,13 \text{ N/m}$

(2)

(1-2) خلال الحركة التذبذبية يخضع الجسم الصلب للقوى التالية:

\vec{P} : وزنه .

\vec{R} : القوة المطبقة من طرف سطح التماس ، وهي عمودية على السطح ، لأن التماس يتم بدون احتكاك .

\vec{T} : القوة المقرونة بتوتر النابض عند التوازن ، شدتها: $\vec{T} = -k(x + \Delta \ell_o) \vec{i}$

تطبيق القانون الثاني لنيوتن :

$$\vec{P} + \vec{T} + \vec{R} = m \cdot \vec{a}_G$$

ياسقاط العلاقة السابقة على المحور ox .

$$+ P \sin \alpha + 0 - k(x + \Delta \ell_0) = m \cdot a_x$$

$$(2) \quad mg \cdot \sin \alpha - k \cdot x - k \Delta \ell_0 = m \cdot \ddot{x} \quad \text{أي:}$$

ومن خلال شرط الوزن لدينا : $m \cdot g \cdot \sin \alpha - k \cdot \Delta \ell_0 = 0$ إذن العلاقة (2) تصبح : $-k \cdot x = m \cdot \ddot{x}$ ←

$$m \cdot \ddot{x} + k \cdot x = 0 \quad \text{أي:} \quad \ddot{x} + \frac{k}{m} \cdot x = 0$$

(2-2) المعادلة الزمنية للحركة :

حل المعادلة التفاضلية $\ddot{x} + \frac{k}{m} \cdot x = 0$ هي عبارة عن دالة جيبية على الشكل : $x = x_m \cdot \cos(\omega_o \cdot t + \varphi)$

$$x_m = 3 \text{ cm} = 3 \times 10^{-2} \text{ m} \quad \text{مع:}$$

$$\omega_o = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{2,13}{0,1}} = 4,61 \text{ rad / s} \quad \text{النبيض الخاص:}$$

$$x = 3 \times 10^{-2} \cdot \cos(4,61 \cdot t + \varphi) \quad \text{إذن الحل يصبح:}$$

تحديد الطور φ عند أصل التواريخ: من خلال الشروط البدئية لدينا : عند اللحظة $t = 0$ ، $x = +1,5 \text{ cm} = 1,5 \times 10^{-2} \text{ m}$

$$1,5 \times 10^{-2} = 3 \times 10^{-2} \cdot \cos(\varphi) \quad \text{بالتعويض في الحل السابق:} \quad x = x_m \cdot \cos(\omega_o \cdot t + \varphi) \quad \text{نحصل على:}$$

$$\cos \varphi = 0,5 \quad \text{ومنه:} \quad \varphi = \cos^{-1}(0,5) = \pm \frac{\pi}{3} \quad \leftarrow$$

وبما أن الجسم يمر من هذه النقطة عند أصل التواريخ في المنحى الموجب ، فإن $v > 0$ (عند $t = 0$).

$$x = x_m \cdot \cos(\omega_o \cdot t + \varphi) \quad \text{لدينا:}$$

$$v = \dot{x} = -x_m \cdot \omega_o \cdot \sin(\omega_o \cdot t + \varphi) \quad \text{إذن:}$$

$$v = \dot{x} = -x_m \cdot \omega_o \cdot \sin \varphi > 0, \quad t = 0 \quad \text{وعند} \quad \leftarrow \quad \sin \varphi < 0 \quad \leftarrow \quad \varphi < 0$$

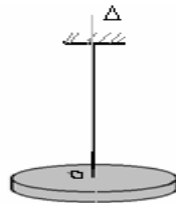
$$\text{إذن:} \quad \varphi = -\frac{\pi}{3} \quad \text{وبالتالي المعادلة الزمنية للحركة هي:} \quad x = 3 \times 10^{-2} \cdot \cos(4,61 \cdot t - \frac{\pi}{3})$$

(3-2) الدور الخاص :

$$T_o = \frac{2 \cdot \pi}{\omega_o} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} = 1,36 \text{ s}$$

(3) تمرين رقم 3: نواس اللي .

قرص متجانس شعاعه $r = 10 \text{ cm}$ ، كتلته $m = 200 \text{ g}$ ، مثبت من مركزه O بواسطة بواسطة سلك رأسي قابل للي ، كما يبينه الشكل التالي:



عندما نزيح القرص عن موضع توازنه بحيث يصبح السلك ملتويا ثم نحرره ، تصبح له حركة دورانية تذبذبية حول المحور Δ . مدة 15

$$\text{ذبذبة تساوي: } 17,2 \text{ s} . \text{ عزم قصور القرص بالنسبة للمحور } \Delta \text{ هو: } J_{\Delta} = \frac{1}{2} m \cdot r^2 .$$

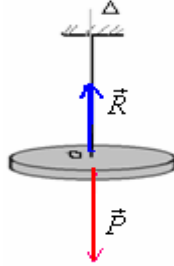
- (1) أثبت المعادلة التفاضلية للحركة ، ثم أوجد ثابتة اللي C للسلك المستعمل .
- (2) القرص في موضع توازنه . نديره باليد ، بحيث ينجز نصف دورة في المنحى المباشر (الذي نعتبره المنحى الموجب) حول المحور Δ ، ثم نحرره بدون سرعة بدئية عند اللحظة $t = 0$.
- (3) أوجد المعادلة الزمنية للحركة .

4) اعط تعبير الطاقة الميكانيكية لهذا المتذبذب الميكانيكي، ثم احسب قيمتها في لحظة تحريره بعد إدارته بنصف دورة كما هو مبين في السابق. باعتبار كحالة مرجعية $Ep = 0$ عند الموضع $\theta = 0$ السؤال .

الإجابة:

1) القرص خلال الحركة يخضع للقوى التالية:

- \vec{P} : وزنه.
- \vec{R} : تأثير السلك .
- قوى اللي ذات العزم : $M_t = -C.\theta$



تطبيق العلاقة الأساسية للتحريك على القرص: $\Sigma M_{\Delta} \vec{F} = J_{\Delta} \ddot{\theta}$ لان القرص في حالة دوران.

$$M_{\Delta} \vec{P} + M_{\Delta} \vec{R} + M_t = J_{\Delta} \ddot{\theta} \quad \text{أي:}$$

$M_{\Delta} \vec{P} = 0$ و $M_{\Delta} \vec{R} = 0$ لأن خطي تأثيرهما يتقاطعان مع محور الدوران.

$$0 + 0 - C.\theta = J_{\Delta} \ddot{\theta} \quad \text{إذن}$$

أي: $J_{\Delta} \ddot{\theta} + C\theta = 0$ ومنه $\ddot{\theta} + \frac{C}{J_{\Delta}}\theta = 0$ المعادلة التفاضلية للحركة التذبذبية لنواس اللي.

$$(1) T_o = \frac{2\pi}{\omega_o} = 2\pi \sqrt{\frac{J_{\Delta}}{C}}$$

نبضها الخاص: $\omega_o = \sqrt{\frac{C}{J_{\Delta}}}$ ب: rad/s و دوره الخاص

$$C = \frac{4.\pi^2 . J_{\Delta}}{T_o^2} \quad \Leftarrow$$

$$T_o = \frac{17,2}{15} \quad \Leftarrow \quad 15.T_o = 17,2s \quad \text{ولدينا}$$

$$C = \frac{4.\pi^2 . \frac{1}{2} m.r^2}{\left(\frac{17,2}{15}\right)^2} = \frac{2\pi^2 \times 0,2 \times 0,1^2 \times 15^2}{17,2^2} = 0,03 N.m / rad \quad \text{ومنه}$$

2) حل هذه المعادلة التفاضلية $\ddot{\theta} + \frac{C}{J_{\Delta}}\theta = 0$ دالة جيبية تكتب كما يلي : $\theta(t) = \theta_m \cos(\omega_o t + \varphi)$

نصف دورة يوافق زاوية : $\theta_m = \pi \text{ rad}$

$$\omega_o = \frac{2.\pi}{T_o} = \frac{2.\pi}{17,2} \times 15 = 5,48 \text{ rad/s} \quad \text{النبض الخاص:}$$

$$\omega_o = \sqrt{\frac{C}{J_{\Delta}}} = \sqrt{\frac{0,03}{\frac{1}{2} . m.r^2}} = \sqrt{\frac{0,03}{0,5 \times 0,2 \times 0,1^2}} = 5,48 \text{ rad/s} \quad \text{أو:}$$

$$\theta(t) = \pi \cos(5,48t + \varphi) \quad \text{الحل يصبح كما يلي :}$$

تحديد الطور عند أصل التواريخ:

المنحى المباشر يوافق المنحى الموجب . عند اللحظة $t = 0$ ، $\theta = +\pi$.

$$\varphi = 0 \quad \Leftarrow \quad \cos \varphi = 1 \quad \Leftarrow \quad \pi = \pi . \cos \varphi \quad \text{بالتعويض في الحل السابق :}$$

$$\theta_{(t)} = \pi \cos 5,48t \quad \text{ومنه :}$$

(3) تعبير الطاقة الميكانيكية لهذا المتذبذب الميكانيكي : هي مجموع طاقته الحركية و طاقة وضعه للي.

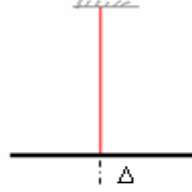
$$E_m = E_c + E_{p_i} = \frac{1}{2} J_{\Delta} \cdot \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} \cdot C \cdot \theta^2$$

ومباشرة في لحظة تحرير القرص بعد إدارته بالزاوية $\theta = +\pi$

$$E_m = \frac{1}{2} \times 0,03 \times \pi^2 = 0,148J$$

(4) تمرين رقم 4: نواس اللي .

يمثل الشكل التالي سلكا فولاديا رأسيا ، ثابتة ليه $C = 0,65 N.m / rad$ ، مثبتا من طرفه السفلي بمركز قصور قضيب متجانس عزم قصوره بالنسبة لمحور الدوران J_{Δ} .



ندير للقضيب أفقيا بزاوية $\theta_m = +\frac{\pi}{4}$ ثم نحرره بدون سرعة بدئية. فتصبح له حركة تذبذبية . وفي غياب الاحتكاكات تبقى التذبذبات مصونة ، فينجز 20 ذبذبة في ظرف 24 ثانية.

علما أنه عند اللحظة $t = 0$ يمر من الموضع المعلم بالزاوية $\theta = +\frac{\pi}{8}$ في المنحنى الموجب .

(1)

1.1 أوجد المعادلة التفاضلية لحركة القضيب وبين أن حركته دورانية جيبية .

1-2) احسب الدور الخاص T_0 لهذا المتذبذب الميكانيكي.

1-3) أوجد تعبير عزم القصور J_{Δ} للقضيب بدلالة T_0 و C ثم احسب قيمته .

1-4) أوجد المعادلة الزمنية للحركة .

2) باعتبار كحالة مرجعية: $E_{p_i} = 0$ عند $\theta = 0$.

1-2) أوجد تعبير الطاقة الميكانيكية للمجموعة المتذبذبة بدلالة J_{Δ} ، C ، θ و $\dot{\theta}$.

2-2) انطلاقا من تعبير الطاقة الميكانيكية ، بين أن هذه الأخيرة تبقى ثابتة ثم استنتج قيمتها.

2-3) مثل مخططات الطاقة E_{p_i} و E_c و E_m بدلالة θ .

الإجابة:

(1-1)

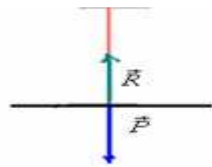
المجموعة المدروسة {القضيب}

جرد القوى: القضيب خلال الحركة يخضع للقوى التالية:

• \vec{P} : وزنه.

• \vec{R} : تأثير السلك .

• قوى اللي ذات العزم : $M_t = -C \cdot \theta$



لان القضيب في حالة دوران.

تطبيق العلاقة الأساسية لتحريك على القضيب: $\Sigma M_{\Delta} \vec{F} = J_{\Delta} \cdot \ddot{\theta}$

$$M_{\Delta} \vec{P} + M_{\Delta} \vec{R} + M_t = J_{\Delta} \cdot \ddot{\theta} \quad \text{أي:}$$

$M_{\Delta} \vec{P} = 0$ و $M_{\Delta} \vec{R} = 0$ لأن خطي تأثيرهما يتقاطعان مع محور الدوران.

$$0 + 0 - C \cdot \theta = J_{\Delta} \cdot \ddot{\theta} \quad \text{إذن}$$

أي: $J_{\Delta} \cdot \ddot{\theta} + C \theta = 0$ ومنه $\ddot{\theta} + \frac{C}{J_{\Delta}} \theta = 0$ المعادلة التفاضلية للحركة التذبذبية لنواس اللي.

حل هذه المعادلة دالة جيبية تكتب كما يلي: $\theta(t) = \theta_m \cos(\omega_0 t + \varphi)$

إذن حركة القضيبي دورانية جيبية.

نبضها الخاص: $\omega_o = \sqrt{\frac{C}{J_\Delta}}$ ب: rad/s

(2-1) الدور الخاص: T_o :

لدينا : $20T_o = 24s$ $\Leftrightarrow T_o = 1,2s$

$$J_\Delta = \frac{T_o^2 \times C}{4.\pi^2} \Leftrightarrow T_o^2 = 4.\pi^2 \cdot \frac{J_\Delta}{C} \Leftrightarrow T_o = \frac{2.\pi}{\omega_o} = 2.\pi \sqrt{\frac{J_\Delta}{C}} \quad (3-1)$$

تطبيق عددي : $J_\Delta = \frac{(1,2)^2 \times 0,65}{4.\pi^2} = 23,7 \times 10^{-3} kg.m^2$

(4-1) المعادلة الزمنية للحركة دالة جيبية تكتب كما يلي : $\theta(t) = \theta_m \cos(\omega_o t + \varphi)$

مع : $\theta_m = \frac{\pi}{4}$ ، $\omega_o \approx 5,24 rad/s$

عند اللحظة : $t = 0$: $\begin{cases} \theta = +\frac{\pi}{8} \\ \dot{\theta} > 0 \end{cases}$ لدينا : $\begin{cases} \cos \varphi = 0,5 \\ \sin \varphi < 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \varphi = \pm \frac{\pi}{3} \\ \varphi < 0 \end{cases} \Leftrightarrow \varphi = -\frac{\pi}{3}$

وبالتالي : $\theta(t) = \frac{\pi}{4} \cos\left(5,24.t - \frac{\pi}{3}\right)$

(2)

(1-2)

طاقة الوضع التي تعطيها العلاقة التالية : $E_{pt} = \frac{1}{2}.C.\theta^2 + C^{te}$

من خلال الحالة المرجعية $E_{pt} = 0$ عند $\theta = 0$ وبذلك تكون $C^{te} = 0$.

وبالتالي : $E_{pt} = \frac{1}{2}.C.\theta^2$

الطاقة الميكانيكية:

$$E_m = \frac{1}{2}.J_\Delta.\dot{\theta}^2 + \frac{1}{2}.C.\theta^2$$

(2-2)

بما أن الاحتكاكات مهملة ، ليس هناك تبدد للطاقة = الطاقة الميكانيكية للمجموعة تنحفظ. $E_M = C^{te}$

ولدينا : $\theta(t) = \theta_m \cos(\omega_o t + \varphi) \Leftrightarrow \dot{\theta} = -\theta_m \cdot \omega_o \cdot \sin(\omega_o t + \varphi)$

بالتعويض في التعبير : $E_m = \frac{1}{2}.J_\Delta.\dot{\theta}^2 + \frac{1}{2}.C.\theta^2$ نحصل على:

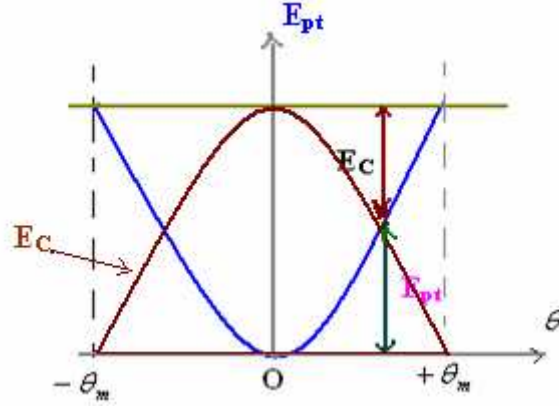
$\cdot \omega_o^2 = \frac{C}{J_\Delta}$ نعوض $E_m = \frac{1}{2}.J_\Delta.\theta_m^2 \cdot \omega_o^2 \cdot \sin^2(\omega_o t + \varphi) + \frac{1}{2}.C.\theta_m^2 \cdot \cos^2(\omega_o t + \varphi)$

فحصل على : $E_m = C^{te} \Leftrightarrow E_m = \frac{1}{2}.C.\theta_m^2$

$E_m = 0,2J$

$\begin{cases} C = 0,65 N.m / rad \\ \theta_m = \frac{\pi}{4} \end{cases}$

يمكن تمثيل $E_{pt} = \frac{1}{2}.C.\theta^2$ هو عبارة عن منحنى شلجمي.



الطاقة الميكانيكية ثابتة في كل لحظة : $E_m = \frac{1}{2}.C.\theta_m^2$

ولدينا في كل لحظة $E_c = E_m - E_{pt}$.

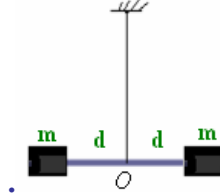
(5) تمرين رقم 5: نواس اللي .

يمثل الشكل التالي سلكا فولاذيا رأسيا ، ثابتة ليه C ، مثبتا من طرفه السفلي بمركز قصور قضيب متجانس عزم قصوره بالنسبة لمحور الدوران J_o .

نديرا لقضيب أفقيا بزاوية θ_m ثم نحرره بدون سرعة بدنية . فتصبح له حركة تذبذبية .

(1) أوجد المعادلة التفاضلية للحركة ثم اعط تعبير نبضها الخاص بدلالة J_o و C . ثم اعط تعبير الدور الخاص T_o .

نتبث على القضيب سحمتين لهما نفس الكتلة $m = m_1 = m_2 = 0,35\text{kg}$ كل منهما توجد على نفس المسافة d من النقطة O .

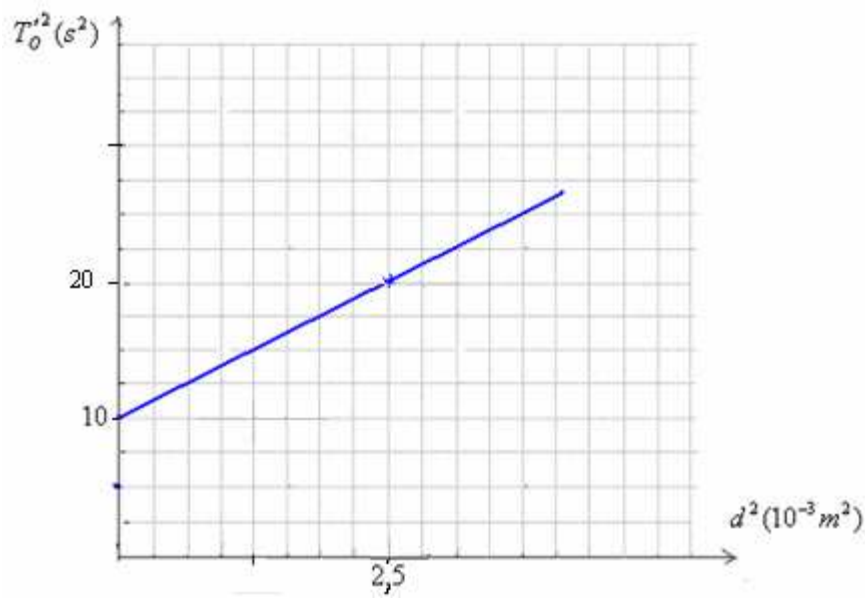


ندير القضيب أفقيا حول المحور Δ فيلتوي السلك بزاوية θ_m ، ثم نحرره بدون سرعة بدنية . نذكر بأن عزم قصور المجموعة (قضيب +

السحمتين) هو : $J_\Delta = J_o + 2.m.d^2$.

نقيس تغيرات الدور الخاص T_o للمجموعة بتغيير موضع السحمتين .

يمثل المنحنى التالي $T_o'^2 = f(d^2)$



- (2) اعط تعبير الدور الخاص T'_o بدلالة للمجموعة (قضيب + سحمتين) J_o ، m ، C و d .
 (3) أوجد قيمة C و J'_Δ .

$$(1) \quad \text{المعادلة التفاضلية: } J_o \cdot \ddot{\theta} + C\theta = 0 \quad \text{والنبض الخاص: } \omega_o = \sqrt{\frac{C}{J_o}} \quad \text{والدور الخاص: } T_o = 2\pi \sqrt{\frac{J_o}{C}}$$

$$(2) \quad T'_o = 2\pi \sqrt{\frac{J_o + 2.m.d^2}{C}}$$

(3) لدينا:

$$T'_o{}^2 = \frac{4\pi^2 \cdot J_o}{C} + \frac{8\pi^2 \cdot m}{C} \times d^2 \quad (1) \quad \Leftarrow \quad T'_o = 2\pi \sqrt{\frac{J_o + 2.m.d^2}{C}}$$

نلاحظ أن المنحنى $T'_o{}^2 = f(d^2)$ عبارة عن مستقيم لا يمر من الأصل معادلته تكتب كما يلي :

$$T'_o{}^2 = a.d^2 + b$$

بحيث تمثل الثابتة a المعامل الموجه للمستقيم .

$$a = \frac{\Delta T'_o{}^2}{\Delta d^2} = \frac{10}{2,5 \cdot 10^{-3}} = 4 \times 10^3$$

عما تكون $d = 0$ \Leftarrow $T'_o{}^2 = b$ ونحصل مبيانيا على : $b = 10$

إذن : (2) $T'_o{}^2 = 4 \times 10^3 \cdot d^2 + 10$ بمقارنة (2) مع (1) نستنتج أن :

$$C = \frac{8\pi^2 \cdot m}{4 \times 10^3} = \frac{8\pi^2 \cdot 0,1}{4 \times 10^3} \approx 2 \times 10^{-3} \text{ N.m / rad} \quad \text{ومنه:} \quad \frac{8\pi^2 \cdot m}{C} = 4 \times 10^3$$

$$J_o = \frac{10 \times C}{4\pi^2} = \frac{10 \times 2 \times 10^{-3}}{4\pi^2} = 5 \times 10^{-4} \text{ kg.m}^2 \quad \Leftarrow \quad \frac{4\pi^2 \cdot J_\Delta}{C} = 10 \quad \text{ولدينا:}$$

SBIRO ABDELKRIM E-MAIL sbiabdou@yahoo.fr msn : sbiabdou@hotmail.fr